# 로봇자동화공학부 1학기 기말고사 시간표

로봇자동화공학부 2019학년도 1학기 기말고사 시간표

19-6-5 0:30

로봇자동화공학부

| 학년 | 부 | 강좌 | 금 (6월14일) | | | | | | | | | 월 (6월17일) | | | | | | | | | | | | | | 수 (6월19일) | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| | | | 1 09:00 | 2 10:00 | 3 11:00 | 4 12:00 | 5 13:00 | 6 14:00 | 7 15:00 | 8 16:00 | 9 17:00 | 1 09:00 | 2 10:00 | 3 11:00 | 4 12:00 | 5 13:00 | 6 14:00 | 7 15:00 | 8 16:00 | 9 17:00 | 10 18:20 | 11 19:15 | 12 20:05 | 13 20:55 | 14 21:45 | 1 09:00 | 2 10:00 | 3 11:00 | 4 12:00 | 5 13:00 | 6 14:00 | 7 15:00 | 8 16:00 | 9 17:00 |
| 1 | 1 | L1 (로봇) 오수환 | | 공학기초 | 로봇기초실습 | | | | | | | | 기계제도 | 전기회로및실습 | | | | | | | | | | | | | 기초수학 | 디지털논리회로 | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | 6-306 | 6-B112 | | | | | | | | 6-306 | 6-307 | | | | | | | | | | | | | 6-306 | 6-105 | | | | | | |
| | | L2 (로봇) 조재승 | | 공학기초 | 로봇기초실습 | | | | | | | | 기계제도 | 전기회로및실습 | | | | | | | | | | | | | 기초수학 | 디지털논리회로 | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | 6-307 | 6-308 | | | | | | | | 6-307 | 6-105 | | | | | | | | | | | | | 6-307 | 6-B101 | | | | | | |
| | | C3 (자동화) 오수환 | | 공학기초 | 로봇기초실습 | | | | | | | | 기계제도 | 전기회로및실습 | | | | | | | | | | | | | 기초수학 | 디지털논리회로 | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | 6-105 | 6-B101 | | | | | | | | 6-105 | 6-B112 | | | | | | | | | | | | | 6-308 | 6-307 | | | | | | |
| | | C4 (자동화) 신장막 | | 공학기초 | 로봇기초실습 | | | | | | | | 기계제도 | 전기회로및실습 | | | | | | | | | | | | | 기초수학 | 디지털논리회로 | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | 6-B101 | 6-306 | | | | | | | | 6-B101 | 6-308 | | | | | | | | | | | | | 6-105 | 6-B112 | | | | | | |
| | | C5 (자동화) 황일규 | | 공학기초 | 로봇기초실습 | | | | | | | | 기계제도 | 전기회로및실습 | | | | | | | | | | | | | 기초수학 | 디지털논리회로 | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | 6-B112 | 6-105 | | | | | | | | 6-B112 | 6-306 | | | | | | | | | | | | | 6-B101 | 6-308 | | | | | | |
| | | C6 (자동화) 서열규 | | 공학기초 | 로봇기초실습 | | | | | | | | 기계제도 | 전기회로및실습 | | | | | | | | | | | | | 기초수학 | 디지털논리회로 | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | 6-308 | 6-307 | | | | | | | | 6-308 | 6-B101 | | | | | | | | | | | | | 6-B112 | 6-306 | | | | | | |
| 2 | 1 | L1 (로봇) 황일규 | | | | 마이크로컨트롤러 | 자동화회로실무 | | | | | 3차원CAD | | | PLC프로그래밍 | | | | | | | | | | | | | | | 윈도우프로그래밍 | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | 6-306 | 6-306 | | | | | 6-404 | | | 6-308 | | | | | | | | | | | | | | | 6-409 | | | | | |
| | | L2 (로봇) 정준 | | 3차원CAD | | | 자동화회로실무 | | | | | | | | PLC프로그래밍 | 마이크로컨트롤러 | | | | | | | | | | | | | 윈도우프로그래밍 | 전공영어 | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | 6-404 | | | 6-307 | | | | | | | | 6-306 | 6-306 | | | | | | | | | | | | | 6-409 | 6-B101 | | | | | |
| | | C3 (자동화) 신현표 | | | | | 자동화회로실무 | 3차원CAD | | | | | | | PLC프로그래밍 | 마이크로컨트롤러 | | | | | | | | | | | | | | | 공압제어 | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | 6-308 | 6-404 | | | | | | | 6-B101 | 6-308 | | | | | | | | | | | | | | | 6-105 | | | | |
| | | C4 (자동화) 신현표 | | | | | 자동화회로실무 | | | | | | | | PLC프로그래밍 | 마이크로컨트롤러 | | | | | | | | | | | 3차원CAD | | | 전공영어 | 공압제어 | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | 6-105 | | | | | | | | 6-308 | 6-B101 | | | | | | | | | | | 6-404 | | | 6-B112 | 6-306 | | | | |
| | | C5 (자동화) 신현표 | | | | | 자동화회로실무 | | | | | | | | PLC프로그래밍 | 마이크로컨트롤러 | | 3차원CAD | | | | | | | | | | | | | 공압제어 | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | 6-B112 | | | | | | | | 6-B112 | 6-B112 | | 6-404 | | | | | | | | | | | | | 6-B101 | | | | |
| | | C6 (자동화) 정도관 | | | | 마이크로컨트롤러 | 자동화회로실무 | | | | | | | | PLC프로그래밍 | 3차원CAD | | | | | | | | | | | | | | 전공영어 | 공압제어 | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | 6-306 | 6-306 | | | | | | | | 6-307 | 6-404 | | | | | | | | | | | | | | 6-B101 | 6-B112 | | | | |
| 3 | 1 | L1 (로봇) 송호법 | | | | | | | | | | | | | | | | 서보제어 | 자동화통신 | | | | | | | | | | | | | PC기반제어 | 모바일프로그래밍 | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | 6-105 | 6-306 | | | | | | | | | | | | | 6-306 | 6-306 | |
| | | L2 (로봇) 조재승 | | | | | | | | | | | | | | | | 서보제어 | 자동화통신 | | | | | | | | | | | | | PC기반제어 | 모바일프로그래밍 | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | 6-306 | 6-105 | | | | | | | | | | | | | 6-B112 | 6-B112 | |
| | | C3 (자동화) 이강희 | | | | | | | | 제조시스템공학 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | 계장제어 | 메카니즘설계 | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | 6-105 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | 6-B101 | 6-105 | | | | |
| | | C4 (자동화) 이영화 | | | | | | | | 제조시스템공학 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | 계장제어 | 메카니즘설계 | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | 6-B112 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | 6-105 | 6-B112 | | | | |
| | | C5 (자동화) 이영화 | | | | | | | | 제조시스템공학 | 형상디자인 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | 계장제어 | 메카니즘설계 | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | 6-B101 | 6-B101 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | 6-B112 | 6-B101 | | | | |
| | | C6 (자동화) 황우현 | | | | | | | | | | | | | | | | 분석기술실무 | | | | | | | | | | | | | | 진공실무 | 반도체제조장비 | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | 4-211 | | | | | | | | | | | | | | 6-105 | 6-105 | |
| 4 | 1 | D1 (심화) 송호법 | | | | | | | | | | | | 서보제어응용 | 로보틱스실무 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | 4-201 | 4-201 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| 4 | 1 | D2 (심화) 황우현 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | 서보제어응용 | 로보틱스실무 | 지능제어 | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | 6-306 | 6-306 | 6-306 | | | | | | | | | |